कार्यालय आयुक्त भू–अभिलेख एवं बंदोबस्त मध्यप्रदेश

सर्वेक्षण एक परिचय (Introduction of Surveying)

व्याख्यान द्वारा :- विनोद चौरसिया (रा.नि.) कार्यालय आयुक्त भू अभिलेख ग्वा.

परिभाषा :— सर्वेक्षण वह कला है, जिसमें सर्वेक्षण उपकरणों की सहायता से धरातल पर मापी गई क्षैतिज दूरियों , कोणों , एवं उचाईयों को किसी रूढ विधि के अनुसार लधुकृत पैमाने पर मानचित्र के रूप में प्रदर्शित किया जाता है । इस प्रकार सर्वेक्षण में तीन कार्य सम्मिलित होते है –

1— <u>क्षेत्र अध्ययन या कार्य (Field work)</u> — जिसमें सर्वेक्षण उपकरणों की सहायता से क्षेत्र में निश्चित किये गये बिन्दूओं के बीच की क्षैतिज दूरियों , कोणों , दिशाओं एवं उचाईयों इत्यादि को नाप कर क्षेत्रपुस्तिका में अंकित किया जाता है।

2— <u>मानचित्रण (mapping)</u> — जिसमें क्षेत्रपुस्तिका में अंकित मापों को मानचित्रण(Cartography) के नियमों के अनुसार आरेखित करके दिये गये क्षेत्र का मानचित्र बनाया जाता है। मानचित्र आकृति धरातल पर सर्वेक्षित की गई आकृति का लघुकृत रूप होता है।

3— <u>अभिकलन</u> – जिसमें स्थितियों, क्षैत्रफलों, एवं आयतनों को निश्चित करने के लिए आवश्यक गणना कार्य किया जाता है। जैसे किसी भू खण्ड का क्षेत्रफल निकालना, उसे नम्वरिंग देकर पहचान देना, स्थाई एवं अस्थाई संरचनाओं को **Symbolic** रूप से प्रदर्शित करना इत्यादि ।

सर्वेक्षण का इतिहास :-- सर्वेक्षण सम्बन्धी कार्यो का इतिहास अति प्राचीन है। मोहनजोदडों, हडप्पा आदि के भग्नावेशों को देखने से पता चलता है कि ईसा के 4000 बर्ष पूर्व ही प्राचीन भारतीय सभ्यता को सर्वेक्षण के सिद्धान्तों का पर्याप्त ज्ञान था। पाश्चात्य विद्वानों के अनुसार सर्वेक्षण का प्रारम्भ मिश्र में हुआ। ईसा के 1400 बर्ष पूर्व में सेसॉसटिस (Sesostris) नामक विद्वान ने करारोपण के उद्धेश से मिश्र की भूमियों को भूखण्डों या प्लाटों में विभाजित किया था। 120 ईसा पूर्व में हैरन नामक ग्रीक विद्वान ने सर्वेक्षण पर एक पुस्तक लिखी जो बहुत समय तक मिश्र एवं यूनान में सर्वेक्षण की एक मानक पुस्तक मानी जाती रही।

सर्वेक्षण विज्ञान का वास्तविक विकास रोमन काल में हुआ था। विस्तृत रोमन साम्राज्य में बडे बडे परिवहन मार्गो के निर्माण में सर्वेक्षण को बहुत प्रोत्साहन मिला। मध्यकालीन युग में यूनानी विद्वानों के सर्वेक्षण सम्बन्धी ज्ञान को अरब विद्वानों ने जीवित रखा। सोलहवी शताब्दी में लिखी गई कुछ पुस्तकों में सर्वेक्षण के साथ साथ जरीब, प्लेन टेवल, सेक्सटेंट, थियोडोलाइट इत्यादि सर्वे उपकरणों का वर्णन कि या गया था। 1783 में रेम्सडेन ने सर्वे का प्रथम परिशुद्व उपकरण बनाया था। और उसके बाद सर्वेक्षण क विधियों एवं उपकरणों में निरन्तर सुघार होता गया। आधुनिक युग में सर्वेक्षण की आधुनिकतम तकनीकों एवं उपकरणों का प्रयोग किया जाने लगा जिसकी परिणिति स्वरूप ETS Machine, DGPS, Ariel photography map जैसे उपकरण प्रचलन में आये जिनकी परिश्द्वता 1 ppm तक है। (ppm-- partical per Million)

1

सुदूर संवेदन

सर्वेक्षण एवं मानचित्रण की दष्टि से जरीब, प्लेनटेवल, थियोडोलाइट, ई.टी.एस. मशीन आदि यंत्रों का उपयोग क्षेत्र मापन में किया जाता है, जिसके लिए उस क्षेत्र में सर्वेक्षण हेतु जाना आवश्यक होता है। तभी विभिन्न दूरियों व कोणो का मापन धरातल पर स्थित संरचनाओं की स्थिति अनुसार किया जाना संभव हो पाता है। परन्तु सुदूर संवेदन सर्वेक्षण में बिना क्षेत्र में जाये, सेटेलाइट की सहायता से धरातल पर स्थित आकतियों ,संरचनाओं का ठीक ठीक सर्वेक्षण व मानचित्रण किया जा सकता है। सुदूर संवेदनका शाब्दिक अर्थ है, किसी वस्तु या क्षेत्र में जाये बिना दूर से ही उसके बारे में जानकारी प्राप्त करना है, उसका चित्रण कर लेना है।

पृथ्वी के चारों ओर निरन्तर घूमने वाले मानव निर्मित अर्थात कत्रिम उपग्रहों एवं उसमे लगे विभिन्न तकनीकी उपकरणों की सहायता से पृथ्वी से विकरित होने वाली सौर उर्जा का विश्लेषण कर पृथ्वी के धरातल के बारे में जानकारी हमें प्राप्त हो जाती है। सुदूर संवेदन का प्रमुख आधार सौर उर्जा का विकरण, जिसके माध्यम से विभिन्न वस्तुओं से परावर्तित एवं उत्सर्जित उर्जा को सुदूर संवेदन मात्र ग्रहण करता है।

एसा सुदूर संवेदन जिसमें संवेदन उपकरण अपनी ओर से कोई तत्व प्रेषित नहीं करता है, बल्कि स्वयं को प्राप्त तत्व (सौर उर्जा) को ग्रहण करता है, असकिय सुदूर संवेदन कहलाता है। इसके अतिरिक्त कुछ एक उपकरण बिशेषतः सूक्ष्म तरंग उपकरण विशिष्ट प्रकार के विकरण को किसी निर्दिष्ट वस्तु की ओर प्रेषित करते है, तथा लौटकर आये उस विकरण को पुनः ग्रहण करते है। उस विकरण के साथ वस्तु की प्रतिक्रिया अथवा विकरण निकलने एवं वापस आने में लगे समय के आधार पर उस वस्तु की पहचान , दूरी निर्धारण आदि विश्लेषित कर लिए जाते है। चूंकि इस प्रणाली में संवेदन उपकरण स्वयं ही विशिष्ट तरंगों को प्रेषित करता है, एवं ग्रहण करता है अतः इसे सक्रिय सुदूर संवेदन कहते है।

Basic of Surveying and ETS Machine

G.P.S AND THEIR APPLICATION

• What is GPS?

GPS stands for global positioning system G.P.S is a satellite navigation system used to determine the ground position of an object G.P.S technology was first used by the U.S.A military in the year 1960.

The G.P.S system includes 24 satellites and 6 spare satellites, developed in space about 20,200 km above the earth surface. They orbit the earth once every 11.58 hour at an extremely fast pace of roughly 11,200 km per hour the satellite are evenly spread out so that four satellite are accessible via direct line of sight from anywhere on the globe.

Each G.P.S satellite broadcasts a message that includes the satellites current position orbit and exact time. A G.P.S receiver combines the broadcast from multiple satellite to calculate its exact position using a process called triangulation these satellites are required in order to determine a receiver's location, through a connection to four satellite in ideal since it provides greater accuracy.

Why we say this machine, Total Station Machine ?

We know that distance and angle are most compulsary componants for surveying . In the survey we calculate or find out the angle and distance between two points on the plane or globle . We can measure distance with help of chain , tap, EDM., etc. and also measure angle by plane table, sextant, magnetic compass, theodolite etc. instruments. thus for measuring angle and distance we use two or more types instrument at same time. But in TSM/ ETSM we can measure angle and distance between two or more points in same obeservation at same time . TSM is a complete instrument for measuring angle and distance between two or more points . so call it TOTAL STATION MACHINE.

टी० एस० एम० पर विस्तृत टीप लिखिए।

सर्वेक्षण के सिघ्दांत के अनुसार विभिन्न बिन्दुओं के बीच की दूरियाँ एवं कोणों का मापन सर्वेक्षण में किया जाता है। जिसके लिए विभिन्न प्रकार के उपकरणों का प्रयोग किया जाता है। परम्परागत रुप से दूरी को मापने हेतु जरीब, टेप, EDM इत्यादि का एवं कोणीय मापन के लिए प्लेनटेवल, प्रिज्मेटिक कम्पास, थियोडोलाइट इत्यादि जैसे यंत्रो का प्रयोग किया जाता है। इस प्रकार उक्त परम्परागत यंत्रो से दूरी एवं कोणीय मापन हेतु दो अलग–अलग यंत्रो की आवश्यकता होती है। लेकिन तकनीकी विकास के साथ ऐसे यंत्रो का विकास हुआ। जिसकी सहायता से एक ही अवलोकन में दूरी एवं कोण दोनों का मापन एक ही यंत्र की सहायता से की जा सकती है। ऐसा ही सर्वेक्षण यंत्र है ETSM। मार्डन सर्वे के अन्तर्गत्त ETSM से सर्वेक्षण/सीमाकंन कार्य सुगमता से किया जा सकता है एवं विभिन्न आफसेटो की बीच की दूरी एवं कोण मापन एक साथ हो जाता है। साथ ही विभिन्न स्केल पर नक्सा भी प्राप्त कर सकते है। यह मशीन पूरी तरह कम्प्यूटराइज्ड, विन्डोवेस, टचस्क्रीन सुविधायुक्त

मशीन है। जिसमे लगी EDM से दूरी एवं मशीन के क्षैतीज, उर्ध्वाधर विस्थापन होने पर कोणीय मापन किया जाता है। उक्त प्रकार का समस्त कार्य मशीन की आंतरिक मेमोरी मे सेव हो जाता है। यह मशीन प्रिज्म मोड व लेजर मोड दोनों मे काम करती है। इस मशीन की सहायता से लेजर मोड में 400 मी0 की त्रिज्या एवं प्रिज्म मोड में 3000 मी0 की त्रिज्या दूरी तक के आफसेट आसानी से माप सकते है। इस मशीन की परिशुध्दता दूरी मे 1 ppm एवं कोणीय मापन मे 3 सेकेण्ड माप है। फलस्वरुप सर्वे / सीमांकन के दौरान दो बिन्दुओं के बीच की दूरी एवं कोणीय मापन अधिक परिशुध्द प्राप्त होते है।यह मशीन कोर्डिनेट फार्म में डाटा लेती है एवं उसी फार्मेट में आउटपुट देती है। यह मशीन किसी भी कोर्डिनेट सिस्टम में कार्य करने समर्थ है। चाहे वो WGS-84, EVEREST, LOCAL या अन्य प्रचलित सिस्टम हो।

मशीन से प्राप्त डाटा को विभिन्न साफ्टवेयर में प्रोसेस कर फील्डबुक, स्केलिंग मेप प्राप्त किया जाता है। जिन्हें प्रिन्ट किया जा सकता है।

इस मशीन से प्राप्त सर्वेक्षण आंकड अत्यधिक परिशुध्द, कम भ्रम व लागत वाले अल्प समय में प्राप्त होते है। साथ ही पूरा डाटा लिखित में रहता है, जिससे पारदर्शिता बनी रहती है। यह एक विश्वसनीय सर्वे मशीन है, जिसका प्रचलन निरन्तर बढ़ता जा रहा है।

Steps for Raw data download from ETSM to Pendrive.

Main menu -- press Fn (function key)press F5 (minimise) keyMy device icondouble clickLeica Geosystemdouble clickSmartworx Vivadouble clickDBXdouble click

choose file folder (job name) --- press & hold then copy. come back at pendrive and open it by double click. press and hold at blank space ,then paste here.

Open Raw data on PC for generating field book and map :--

- Open LGO software on PC.

- Creat new project or file name in FILE option.

- Click Import option at menu bar, select Import Raw data and open it.

- Open pendrive and choose raw data file folder, now select it then IMPORT option .

- Fieldbook icon (option) will be display at left side bottom, now click it for desktop display.

- then click Assain option.

- Map , points , Adjustment, codelist , Antennas, Result etc. page will display.

After Assain displayed map may be in dark shade . now click, mouse right click - - property option and choose colourless / white surface option.

DXF file Data downloading from ETSM to pendrive

Main menu-- press Job & data option-- press Export & copy data . choose job name , select USB/ pendrive and job name.dxf. check confrigations --press F2 key. all atributes should be check in. then select Level page . all atributes should be YES . then press F1 key for dxf data downloading.

Open DXF on PC for generating scalling map :--

Import data from ETSM to pendrive. Open pendrive on PC .

Open data folder .select Autocad file according to job name , open this like as other files . For open this type files Autocad software must be installed at your computer.

Command -- <u>Z enter E enter</u> or <u>Z enter A enter</u>. Command opetion will be appear at bottom of screen.

now print command.---

1. fit to paper must be <u>checkout.</u>

Scale :	map scale	1=4000	enter 1=4	metric system
	map scale	1=3600	enter 1=3.6	Bigha system
	map scale	1=3960	enter 1=3.96	Acre system
	map scale	1=3520	enter 1=3.52	Ratlami Bigha
	map scale	1=1000	enter 1=1	Bahya nazul
	map scale	1=500	enter 1=0.5	Nazul area

2. center the plot option <u>check in.</u>

3. Enter scalr factor (in RF form)

Now print scalling map.

LEICA Geo. Office Software

द्वारा :-विनोद कुमार चौरसिया(रा.नि.) कार्यालय आयुक्त भू-अभिलेख ग्वा

<u>प्रकिया एवं महत्व</u>

LGO एक साफटवेयर हैं जिसे कम्प्यूटर पर Install किया जाता है एवं Leica ETSM से प्राप्त ड़ाटा को प्रोसेस कर मेप, फील्ड एवं अन्य वांछित ड़ाटा प्राप्त किये जाते हैं :--

Data down loading from ETSM to pendrive:-

- 1. Raw data :- By window base method
- 2. By DBX folder

Main menu – user – tool and utility – data object transfer – select job name & ok. Raw data open at p.c. :-

Open LGO software – file – new project – Give name of project – ok, Import – raw data – select raw data folder – import

स्क्रीन पर left bottom मे field book icon दिखेगा जिसे क्लिक कर desktop पर सेव करते है फिर job name select कर assiain करना है। अब स्क्रीन पर नीचे की ओर पेज डिसप्ले होगे। जिसे ओपन कर डेटा देखा जा सकता हैं।

Page-1 View & edit :- The map of survey area show in 1:1 scale, and if area generated it's background shows black

करसर को किसी भी एरिया की वाउण्ड्री लाइन पर रखकर एरिया की ID, colour of line, type and background colour बदला जा सकता है। साथ ही इसी स्क्रीन पर perimeter and area भी दिखेगा। Mouse right click – properties

- A) Draw new point, line & area :- mouse right click new select option (point, line, area) अब दिये हुये विन्दुओं को line या area मे जोड़ सकते है।
- B) मेप के किन्ही बिन्दुओ के बीच की दूरी एवं कोण देखना :- स्क्रीन पर राइट क्लिक -show direction and distance option select points
- C) इसके अलावा माउस के right click मे delete option zoom in, zoom out, Find out area, perimeter, line length, which displayed on map -right click – line and area view select option (line/area) all lines and area that will be displayed on screen whose printout can be taken - Right click – print option
- D) Observation Right click observation

सर्वेक्षण बिंदुओ का डाटा देखा जा सकता हैं व प्रिन्ट लिया जा सकता है।

इसके अतिरिक्त TOOLS में भी विभिन्न प्रकार के DATA देखे जा सकतें हैं तथा उनको edit किया जा सकता है tools option में cogo के सभी option मिल जाते है जिन्हे आवश्यकता नुसार उपयोग में लाया जा सकता है।

महत्व :- LGO software में fieldbook एवं अन्य प्रकार के data का print out लिया जा सकता है । इसमे मिलने वाला मानचित्र 1:1 की स्केल का होता है जिसे कितना भी बड़ा या छोटा कर print लिया जा सकता है।

Image refrence option मे पटवारी मानचित्र की JPG image को process कर डिजिटल कर सकते है।

ETS Machine की शिफि्टग की विधि :--

मशीन को शिफट करने की आवश्यकता तब होती है जब कोई क्षेत्र या बिन्दू दिखाई न दे और उसका सर्वे या सीमांकन करना हो। एसी स्थिति में हम मशीन को शिफ्ट कर उस स्थान पर स्थापित करते है, जहां से वह क्षेत्र दिखाई देवे।

एक स्थान (स्टेशन) से कुछ वर्क कर लिया है एवं मशीन को दूसरी जगह स्थापित करना है। तो जिस जगह पर मशीन को स्थापित करना है, उस बिन्दू को सर्वे ऑशन में मीजर कर लेते है। माना आपकी मशीन T1 पर है एवं T2 पर Shift करना है ,तो उसे मीजर कर लेते है। इसके बाद मशीन को दूसरे बिन्दू T2 पर ले जाते है व सेन्टरिंग , लेवलिंग कर known backsite में सेटअप करते है।

known backsite ओपन कर जॉव नेम चेक करें। point ID selection में जिस बिन्दू पर मशीन शिफ्ट की गई है उसको सेलेक्ट करते है जैसे पॉइन्ट (T2)। फिर एफ 1 की दबाते है। अब मशीन Refrence point (Backsite) ID मांगेगी । अब जिस पॉइन्ट से Refrence देना हो ,उस पॉइन्ट को सेलेक्ट कर लेते है जैसे पॉइन्ट (T1)। एवं उस पर प्रिज्म लगाकर ,टेलीस्कोप की सहायता से उसे फोकस करते है। फिर एफ 2 (dist.) की दबाते है। जिससे हमें क्षैतिज गलती पता लगती है। यदि यह इरर एसेप्टेबल हो तो एफ 1 की से सेट दबाते है। इस प्रकार known backsite में machine का setup करते है। जो shifting विधि है।

ETS मषीन में रिसेक्सन विधि से मषीन सेटअप का प्रकार —

इलेक्ट्रानिक टोटल स्टेषन मषीन में रिसेक्सन एक सेटअप विधि हैं। जो मषीन के सेट करने हेतु प्रयुक्त की जाती हैं। सर्वेक्षण के दौरान किसी क्षेत्र में दो या दो से अधिक बिन्दुओं को लक्ष्य करते हुए उन स्थानो को, मषीन में पहले से जेनरेटेड बिन्दुओ से वापिसी मेजर कर मषीन की स्थिति ज्ञात की जाती है। जो रिसेक्सन से मषीन सेटअप कहलाता है। रिसेक्सन में मषीन में अंकित दो बिन्दुओं को मेजर कर, उनके संदर्भ में मषीन की स्थिति ज्ञात कर अपनी नई स्थिति के को ऑर्डिनेट ज्ञात कर लेती हैं। जब किसी अधूरे कार्य को निरंतर करने या उसी जॉब मे या प्लान मे कार्य करने हेतु मषीन की नई जगह स्थापित करना हो तो उसे कम से कम दो स्थाई बिन्दुओं, जो कि मषीन में जेनरेटेड हो ओर फील्ड में भी ज्ञात हों, से ओरियेंट करना होता हैं। यदि वे बिन्दु मषीन में हैं एवं उनमें से किसी एक पर मषीन को लगाया जा सकता हैं एवं उनमें सा किसी एक पर प्रिज्म या टारगेट लगाकर ओरियेंटेषन कर सकते हैं तो नोन बेकसाइट मेथड का उपयोग करते हैं। यदि किसी भी बिन्दु पर मषीन को नही लगाया जा सकता है तो मषीन को किसी सुविधाजनक स्थान पर लगाया जाता हैं जहाँ से वे दोनो बिन्दु दृष्य हो। एवं रिसेक्सन ऑप्सन चुना जाता हैं। रिसेक्सन सेटअप एप्पलीकेषन मे मषीन के स्टेषन को स्टेषन आई डी दी जाती हैं तत्पष्चात दोनो बिन्दु जो मषीन में पूर्व से जेनरेटेड हैं, को क्रमषः टारगेट कर मेजर किया जाता हैं। तत्पष्चात केलकुलेट कर मषीन अपनी स्थिति निर्धारित कर लेती हैं।

Lieca ETSM - Steps for resection setup in ETSM.



Difference by angle / with angle :--

	Angular Change	1000 meter	100 meter	50 meter	
	1 second	5 mm.	0.5 mm.	0.25 mm.	
	1 minute	291 mm	29.1 mm	14.55 mm	
	1 degree	17453 mm	1745.3 mm	872 mm	
	Calculation of	variation :			
	second	second *5	second *0.5	second *0.25	
	minute	minute *291	minute *29.1	minute *14.55	
	degree	degree *17453	degree *1745	degree *872	
loulation of distance between two points if given in coordinate form :					

Calculation of distance between two points if given in coordinate iorn .--

Where X1,Y1 is the coordinate of one point and X2,Y2 is the coordinate of another point.

Leica Geo-Office Software से पटवारी नक्शा को डिजिटल मेप में कैसे परिवर्तित किया जाता है?

पटवारी नक्शा का अंकन ड्राइंग शीट या ट्रेसिंग क्लाथ पर एक निश्चित पैमाने पर किया जाता है। इस मेप की सहायता से विभिन्न बिन्दुओं की दूरी स्केल के अनुसार ज्ञात की जा सकती है, लेकिन यह नक्शा डिजिटल नहीं होता है जिस कारण मशीन को डिजिटल डाटा उपलब्ध नहीं हो पाता हैं। जैसा कि विदित है कि टी एस एम मशीन कॉर्डिनेट फॉर्म में डिजिटल डाटा ग्रहण करता है एवं उसी फॉर्मेट में (E.N.El.) डिजिटल डाटा प्रदान करती है। अतः मेप द्वारा डिजिटल डाटा प्राप्त करना प्रमुख आवश्यकता है।

कम्प्यूटर तकनीकि के इस युग में अनेक सॉफ्टवेयर बाजार में उपलब्ध है जिनकी सहायता से पटवारी मेप की हॉर्ड कॉपी को डिजिटल मेप में परिवर्तित कर सकते हैं । इन सॉफ्टवेयरों में माइको स्टेशन लाइका जियो ऑफिस, ऑटोकेड प्रमुख है।

लायका जियो ऑफिस सॉफ्टवेयर से पटवारी मेप की हॉर्ड कॉपी को डिजिटल कॉपी में परिवर्तित किया जा सकता है, जिसके लिये सर्वप्रथम पटवारी मेप की हॉर्ड कॉपी को स्केन किया जाता है अर्थात JPG IMAGE प्राप्त कर कम्प्यूटर में सेव किया जाता है।

कम्प्यूटर में LGO सॉफ्टवेयर को खोलकर image reference को चयन करते है तब स्क्रीन पर image option दिखता है जिसे माउस से राइट क्लिक करेंगे, register शब्द लिखा आयेगा जिसे क्लिक करेंगें। तत्पश्चात कम्प्यूटर ब्राउजर में पटवारी मेंप की ipq इमेज की फाइल मिल जायगी जिसे सेलेक्ट कर विलक करते हैं एवं रजिस्टर ऑपसन में विलक करते है। अब स्क्रीन पर लिखे इमेजेस के नीचे लिखी प्रस्तावित इमेज को राइट क्लिक करते हैं। स्क्रीन पर jpg image open हो जायगी। स्क्रीन पर vertical line पर नीचे की ओर दो एरो दिखेगें , जिनमें से किसी एक को क्लिक करते है। इसके बाद jpg image में एसे दो फिक्स पाइन्टस सेलेक्ट करते है जिनके कॉर्डिनेट हमें पूर्व से ज्ञात हो । jpg image को अत्यधिक जूम कर प्रथम बिन्दु को चयन करेंगें तथा डबल क्लिक करते है। एक क्रास का निशान आयेगा एवं इसी प्रकार दूसरे फिक्स बिन्दू को डबल क्लिक करते हैं। इन दोनों बिन्दुओं पर इमेज में कास का निशान दिखेगा। एवं स्क्रीन पर नीचे की ओर easting, northing option display होगा, जिसमें फील्ड से ETS machine को से मीजर किय गये दो फिक्सड पॉइन्टस के उठाये गये दो बिन्दुओं के machine coordinates दर्ज करते है। तत्पश्चात किसी भी एक बिन्दु को सेलेक्ट कर राइट क्लिक करते है। R दिखेगा, अब पटवारी मेप इमेज refrance हो गई है। जिसे एक फोल्डर में सेव करना है। जिसके लिये menu bar ---newproject बनाये अब , newproject-- menu bar-background image option click करते है। select image file and press OK. एसा करने के बाद सभी कोनों , मोडों तिमेडा चौमेडा पर क्लिक करते जाते है एवं उन सभी के coordinates generate हो जाते है। यानि पटवारी मेप डिजिटल हो जाता है।

short steps for patwari map digitalization in LGO :-

open LGO software—image ref.option—register the jpg image—image option –right clickregister- select jpg image and register it- click image-select minimum two pointson the jpg image and double click-now provide coordinates to oth points-select any one point and right click-click image reference option-R will be display- new project- background image-select jpg image and press ok.

कार्यालय आयुक्त भू-अभिलेख एवं बंदोबस्त मध्यप्रदेश

द्वारा :–विनोद कुमार चौरसिया(रा.नि.) कार्यालय आयुक्त भू–अभिलेख ग्वा

SmartWorx StartUp Wizard り	SmartWorx StartUp Wizard		
Welcome to SmartWorx Viva!	Which instruments do you want to use?		
Geosystems - when it has to be right Don't show this panel during StartUp	 Use total station only Use both GPS & total station (SmartStation, SmartPole or combined use of GPS & total station instruments) Don't show this panel during StartUp 		
Fn ABC 23:36 Next	Fn ABC 23: Next Bac इस पेज में ETS / ETS with GPS चुने व एन्टर बटन दबाये F1 (Next) बटन दबाये।		
SmartWorx StartUp Wizard	SmartWorx StartUp Wizard		
Level the total station.	Enter the current temp & pressure.		
Laser plum. intensity:	Temperature:39.0°CPressure:1013.3mbarHumidity:56.0%		
T: 0.0000°	Atmospheric ppm: 25.9		
 Don't show this panel during StartUp 	□ Don't show this panel during StartUp		
Fn ABC 23:36	Fn ABC 23:30		
श्वेत्र । । । । । । । । । । । । । । । । । । ।	Next Back भौतिक स्थितियाँ जैसे तापमान , प्रेशर, आद्रता की		
 टाग्रवैच के लेग कर से प्रेजे शनसार लेगलिंग करें।	जानकारा दज कर । जा सामान्यतः मासम अनुसरि हो		
ि हो की value under 0 0010 (angle) उन्ने			









ओरियेन्टेशन सेट करते है ।

इन्टर बटन दबाये ।



आरियेन्टेशन के आपशन ।

सेट ओरियेन्टेशनः– जब कोई भी डाटा कोडीनेट फार्म में उपलब्ध न हो सिर्फ नक्शा उपलब्ध हो अर्थात कोई भी डाटा न हो तब सेट ओरियेन्टेशन सेट किया जाता है ।

नोन बेकसाइटः– कम से कम दो बिन्दु कोर्डीनेट फार्म में उपलब्ध हो एवं किसी भी एक बिन्दु पर मशीन सेट की जा सके । तथा दूसरे बिन्दु पर प्रिज्म लगाकर बेक साईड सेट की जाती है ।

रीसेक्शनः— जब 2 या 2 से अधिक बिन्दु या चांदे कोडीनेट फार्म में ज्ञात हो लेकिन उनमे से किसी पर भी मशीन को नहीं लगाया जा सकता है। तब रीसेक्शन मेथड प्रयोग करना चाहिये ।

सेट ओरियेन्टेशनः– जब कोई भी डाटा कोडीनेट फार्म में उपलब्ध न हो सिर्फ नक्शा उपलब्ध हो । स्टेषन पॉइन्ट फ्रॉम ः–जॉव को यथावत रखें। जॉव ः–जॉव पर करसर रख इन्टर दबाये। वर्किंग जॉव चुनें।

पॉइन्ट आई डी :- पर करसर रख इन्टर दबाये।

	🔂 🗳 🚨 🚺 🔋 🔯 🖓 🖽
	New Point
जिस चांटा या बिन्ट पर मणीन रखी है उसे मॉटन्ट आई	Coords Code Images
डी देना है जैसे ST1 तत्पष्चात इस्टिंग नोरथिंग एलिवेशन की	Point ID: ST1
वल्यू एज्यूम कर डाल। जस :—5000— 3000—500	Easting: 4000.0000 m
स्टोर एफ 1 बटन दबायें।	Northing: 3000.0000 m
एक बार फिर स्टोर एफ1 बटन दबायें।	Elevation: 500.0000 m
	Hz: 359°59'59" V: 34°12'01" En ABC 15:3
	Store Coord Page
	Set Station Orientation 2 Orientation Backsight Station Camera Plot
	Backsight ID: N
बेक साइड पॉइन्ट आई डी देवे। जैसे N या कोई अन्य।	Target height:0.0000m
तत्पश्चात सेट F1 बटन दबायें।	Direction: 0°00'00"
	Horiz distance:m
	Height difference:m
	Hz: 0°00'00" V: 34°12'00" Fn ABC 15:3
	Set Dist More Page
यह मैसेज आयेगा। जो आवश्यक है।	
ओके F1 बटन दबायें।	Orientation Backsight Station Camora Dist
सेत ओरिरोन्नेशन स्तेप पर्ण।	Back
	Targe Station & Orientation has been m set.
मधीन मेन मेनू में आ जायेगी। अब अन्य स्टेप सर्वे चुने।	Direc
GO TO WORK -SURVEY	Horiz
	пеідг
	Hz: 0°00'00" V: 34°12'01" Fn ABC 15:
	ОК

(Survey) सर्व TS सर्वे पेज में पॉइन्ट आई डी देवे। जैसे P1 या कोई अन्य। 1 5 B ē (= : 0 **Survey: Default** Survey Offset Code Auto Camera Map Point ID: P1 Code: <None> Y Code type: _____ Hz: 0°00'00" V: 34°12'00" Horiz distance: ----m Height difference: ----m Hz: 0°00'00" V: 34°12'00" Fn ABC 15:38 Meas Dist Store Page III I 🔂 🗳 👱 🚺 Fa $\begin{bmatrix} \bullet \end{bmatrix}$ कोडिंग करें। **New Code** 5 आब्जेक्ट यदि बिन्दु रूप में है तो कोड टाइप पॉइन्ट, Code: POLE जैसे-प्रिज्म रोड, विद्युत पोल, चॉदा इत्यादि । ELECTRIC POLE Description: Y Code group: Default आब्जेक्ट यदि लाइन रूप में है तो कोड टाइप लाइन, जैसे– रोड, नदी किनारा, इत्यादि। Code type: Point ▼ आब्जेक्ट यदि क्षेत्रफल रूप में है तो कोड टाइप एरिया, Linework: None ▼ जैसे– आबादी मैदान, इत्यादि। सर्वे पेज में :--पॉइन्ट आई डी व कोड फिल अप करने के बाद टेलीस्कोप Hz: 0°00'00" V: 34°12'01" Fn ABC 15:39 को प्रिज्म की ओर घुमाकर टेलीस्कोप के कॉस वायर को Store +Attrib प्रिज्म के कॉस वायर पर फोकस करें। व मीजर एफ1 बटन TS) 1 5 A $\begin{bmatrix} 0 \end{bmatrix}$ दबाकर ऑब्जेक्ट रीड करें। Survey: Default डिस्ट एफ2 दबाने से मशीन से ऑब्जेक्ट तक की दूरी दर्षित Survey Offset Code Auto Camera Map होगी लेकिन सेव नहीं। सेव करने हेतु स्टोर एफ3 देबाये। Ρ1 Point ID: इस प्रकार एफ2 एवं एफ3 बटन का कार्य एफ1 से कर सकते Code: POLE Y है । Code type: Point 0°00'00" Hz: V: 34°12'00" Horiz distance: ----m **Height difference:** ----m Hz: 0°00'00" V: 34°12'00" Fn ABC 15:40 उक्तानुसार अगले पॉइन्टों को मीजर किया जाना है। Meas Dist Store Page

			г. IS
	Survey: Default	<u></u>	5
	Survey Offset Code	Auto Camera N	1ap
	Point ID:	P2	
	Code:	BC	
	Code type:	Point	=
	Hz:	0°00'00"	
	V:	34°12'00"	
	Horiz distance:	m	
	Height difference	e: m	-
	Hz: 0°00'00" V: 3	4°12'00"	Fn ABC 11:07
	Meas Dist	Store	Page
Area adding :			
press E 8 key select area page open generate			í d
	Survey: CLR		C
new area ID press F2 key, give area ID and store.	Survey Offset Code	Auto Camera M	ap
	↑		▲ ►
Editpoint page ADD select point ID OK		⊙ P3	•
	ં		⊕
ADD select point ID— OK –		⊙P2	Θ
		01	
Finally store F1 and close F4 key			
- ,			
			▲
	Hz: 290°42'01" V: 0°	°00'00"	En ABC 00:12
	Meas Dist	Store	
	Meas Dist 1		rage